



UR10 Technische specificaties

110110

6-assige robotarm met een werkbereik van 1300 mm

Gewicht:	28,9 kg		
Nuttige lading:	10 kg		
Bereik:	1300 mm		
Gewichtsbereiken:	+/- 360° op alle gewrichten		
Snelheid:	Basis en Schouder: 120°/s. Elleboog, Pols 1, Pols 2, Pols 3: 180°/s. Tool: Typical 1 m/s.		
Herhaalbaarheid:	+/- 0,1 mm		
Voetspoor:	Ø190 mm		
Vrijheidsgraden:	6 roterende gewrichten		
Afmetingen regelkast (bxhxd):	475 mm x 423 mm x 268 mm		
I/O-poorten:		Regelkast	Tool conn.
	Digitale in	16	2
	Digitale uit	16	2
	Analoge in	2	2
	Analoge uit	2	-
I/O-voeding:	24 V2A in regelkast en 12 V/24 V600mA in gereedschap		
Communicatie:	TCP/IP 100 Mbit: IEEE 802.3u, 100BASE-TX Ethernet-stekker & Modbus TCP		
Programmeren:	PolyScope grafische gebruikersinterface op 12" touchscreen met montage		
Ruis:	Relatief geruisloos		
IP-classificatie:	IP54		
Stroomverbruik:	Ca. 350W met een typisch programma		
Collaboratieve exploitatie:	15 geavanceerde veiligheidsfuncties Collaboratieve werking conform: EN ISO 13849:2008 PL d EN ISO 10218-1:2011, clause 5.4.3		
Materialen:	Aluminium, PP plastic		
Temperatuur:	De robot kan werken in een temperatuurbereik van 0-50°C		
Voeding:	100-240 VAC, 50-60 Hz		
Bekabeling:	Kabel tussen robot en regelkast (6 m) Kabel tussen touchscreen en regelkast (4,5 m)		

Universal Robots A/S
Energivej 25
DK-5260 Odense S
Denemarken
+45 89 93 89 89

www.universal-robots.com
sales@universal-robots.com

